云台 采集教程

1、空间整理&采集路径规划

整理好您要采集的空间,清理空间中的障碍物,保证采集现场的整洁。

按照顺时针或者逆时针方向来模拟空间内的实际浏览动线。打开需要采集空间内的门及合理照明,改善空间陈述,在规划采集路径时,要注意每个采集点位之间的距离保持在 2-3m 之间,点位间隔过远容易导致点位拼接失败。



2、开始采集

进入如视 VR app 主页,点击<开始采集>,根据采集规划,在第一个点位处,放置好设备及三角架,进入采 集页面,点击右侧<蓝色按钮>,设备开始转动并采集数据;



第一点位采集完成后, 画布中会自动生成模型, 点击点位即可查看全景图



挪动三脚架及设备至第二点位,点击右侧<蓝色按钮>,继续采集,第二点位采集完成后,会生成该点位的 模型,系统会根据两个点位的位置及特征进行自动拼接,点击右上角<预览>可以预览整个项目。





共视区域: 共视区域是指两个点位都能够拍摄到的区域, 是自动拼接功能的主要依据。在拍摄过程中, 用 户应预留足够的共视区域以供后期自动拼接或手动拼接。



当目前采集中的点位不是您满意的点位或采集过程中出现如人员入镜、点位移动等突发状况时,可以点击采集界面左上角返回按钮取消采集。



使用智能云台设备采集时,使用倒计时功能可以辅助采集人员进行躲避,保证采集效果。

	⑦ 倒计时		Э
	9 完整模: 用金币号	式 林到完整的天动板、但林时会	С ¢К

重复以上操作,直至空间采集完成,空间采集完成后,点击采集页面右上角<完成>,输入项目名称,开始 上传文件,并自动生成VR;上传文件时可能会使用用户的移动网络,可以保存项目至有WIFI的环境进行 上传处理。点击采集页面右上角<完成>,输入项目名称,点击右上角<保存>,保存项目草稿。



项目生成 VR 后,用户可以点击项目进行预览,点击项目右下角更多按钮,将空间设置为活跃空间;点击分 享按钮,即可以链接的形式将 VR 分享到社交平台。

注:采集过程中建议将手机的音量打开,调整到最大,便于听到采集完成提示音。

